U.D.C. 621.915

# 日 立 強 力 型 No. 3 堅, No. 4 横 フ ラ イ ス 盤

Hitachi Heavy Duty No. 3 Vertical, No. 4 Plain Milling Machine

#### 次\* 間 富 健 Kenji Mamiya

#### 梗 概 容 内

本機は最近の傾向である高速重切削と操作性能の飛躍的向上を目指し設計製作した強力フライス盤で ある。

特に本機においては,

(1) 電気油圧式主軸速度変換法

(2) 送りの全範囲に及ぶ完全無段変速法

(3) 電磁クラッチによるテーブルの自動サイクル

などの新構想を採用した結果, ニー前面作業位置において軽快なる主軸速度変換ができ, なお主軸速度 のプレセレクトも可能となるなど切削能率ともに操作性能も格段と向上し総合的生産能率は従来機をは るかにこえるものとなった。

#### [I] 緒 言

超硬フライスが実用され始めたのは二十数年前のこと で,ドイツではウイデアなどが最初に実用され,アメリ カではタングステンカーバイドカッタ用としてミルウオ ーキーとシンシナチ社が従来機の仕様のうち主軸速度を 約1,500 rpm, 送り速度を約1,500 mm/min と高速化し て製作した。

しかしこの種超硬工具フライスの能力を十分に発揮す

(2) ニー前面作業位置における軽快な電気油圧式主 軸速度変換法

(3) 送りの全範囲におよぶ完全無段変速法

(4) 電磁クラッチによるテーブルの自動サイクル法 など種々の新機構を採用してある。

以下強力型 No. 3 堅および No. 4 横フライス盤の各 構造性能などについて紹介し大方の参考に供したい。

#### [II]仕

るにはフライス盤自体の剛性, 歯車強度などに問題があ つて大馬力電動機による高速重切削が可能なフライス盤 の出現までにはかなりの年月を経過している。

No. 3 竪 テーブル左右最大移動距離 (mm)

様

850

1,100

No. 4 横

最近に至つて大馬力電動 機による高速重切削可能な フライス盤がミルウオーキ ーおよびシンシナチ社より ジュアルパワー型として製 作され主電動機出力は従来 の2倍以上となりまた操作 性能も一段と向上してき た。

このような最近の傾向に 対し,日立製作所としても いち早くこれに対応すべく 計画していたが,今回完成 した本機は大馬力による高 速重切削が可能で,しかも 操作性において飛躍的新構 想のもとに設計製作したも ので

- (1) 主軸速度のプレセ
  - レクト法

第1図 No.3 竪フライス盤

第2図 No.3 竪フライス盤

\* 日立製作所川崎工場





第3図 No.4 横 フ ラ イ ス 盤





御 第5図 制 箱



第4図 No. 4 横 フ ラ イ ス 盤

No. 3 竪 No. 4 横

第6図 主軸速度変換ユニット

	No.3 竪	No.4 横
テーブルの作業面積(長×		
幅) (mm)	$1,\!650\! imes\!450$	2,100×450
主軸テーパ孔 (ナショナル)	No. 50	No. 50
主 軸 回 転 数 (rpm)	20~1,500	20~1,500
主軸回転変換数	24	24
テーブル送り速度(左右)		
(無段階) (mm/min)	25~1,500	$25 \sim 1,500$
テーブル送り速度(前後)		
(無段階) (mm/min)	25~1,500	25~1,500
テーブル送り速度 (上下)		
(無段階) (mm/min)	8~500	8~500
テーブル早送り速度		
(左右) (mm/min)	3,000	3,000

テーブル前後最大移動距離		
(mm)	320	320
テーブル上下最大移動距離		
(mm)	480	520
主軸中心よりオーバアーム		
下面まで (mm)		182
主軸中心よりテーブル上面		
まで (mm)		0~520
主軸頭の上下最大移動距離	140	<del></del>
(mm)		
コラム面より主軸中心まで		
(mm)	400	

- 46 -----

日 立 強 力 型 No. 3 堅, No. 4 横 フ ラ イ ス 盤

No. 4 横 No. 3 竪 油 圧ポンプ用 電 動機 4 P (HP) 3 3 冷却水ポンプ用電動機 2P(W) 125 125 量 (kg)正 味 重 7,500 7,500

1133

### 〔III〕 各部の構造

第1,2図は No.3 竪フライス盤,第3,4図 は No. 4 横フライス盤の外観写真である。第5 図は本機附属の電気制御箱の内部写真である。

竪フライス盤と横フライス盤の構造はコラム 上部以外はほぼ同様となつているので以下一括 してその概要を述べる。

#### (1)主軸速度変換

本機の主電動機はコラム後方中央部の主軸速 度変換ユニット端に取付けられてある。第6図はこのユ ニットをコラム後部に取付中を示し, ユニットにはスプ ライン軸上を滑動する歯車をもつており,変速シフタお よび油圧シリンダもこの変速ユニット内に収容されてい る。歯車はすべてニッケルクロム鋼焼入研削をなし,ス プライン軸は高周波焼入後研削している。



第7図 変速マイクロ スイッチ

No.3 竪 No.4 横 テーブル早送り速度(前後) 3,000 3,000 (mm/min) テーブル早送り速度(上下) 1,000 1,000 (mm/min)

40/20

主 電 動 機 4/8 P (HP)

ブレーキと主電動機 第8図

40/20

5



主軸の速度変換はニー前面のハンドルを回すことによ りマイクロスイッチを作動し, コラム右側の電磁バルブ により変速ユニット内の油圧シリンダに圧油を送つて行 われる。第7図はニー前面のハンドル軸を取出したとこ ろを示す。

なお主軸速度のプレセレクトも可能で, 主軸の回転中 にあらかじめ次の回転数を速度ダイヤル上に選沢してお けば, 主軸停止後ニー前面のボタンを押して予定の主軸 速度を得ることができる。

(2) 主軸の起動停止

本機の主軸操作はペンダレトスイッチ式により行わ



前 第10図 面

--- 47 -----



第11図送り操作電磁クラッチ









ラム内油Eポンプが起動する。正転ボタンを押せば主電 動機起動主軸は正回転する。停止の際は,停止ボタンを 押してもなお慣性のため回転を続け完全停止までに相当 の時間を要するものであるが,本機は油圧式ブレーキを 装置して停止時間の短縮を行つている。

ブレーキの位置は横フライス盤では主軸後部のフライ ホイール内側に取付けられており,堅フライス盤では横 フライス盤の主軸に相当する位置にブレーキをもつてい る。第8回は竪フライス盤のブレーキおよび主電動機を 示す写真である。

(3) コラム油管系統

**第9**図はコラム油管の概略を示すものである。コラム 下部ベースは油用タンクと冷却水用タンクとに区切られ ており,単独の電動機により回転される歯車ポンプによ り油はベースのタンクより吸上げられ,主軸変速,主軸 ブレーキ,ニーのバランスに使用される。

(4) 送り速度変換

ニー右側後部に送り用電動機を備えており,送り速度の変換は第10回左端の小型ハンドルのみにより送りの 全範囲におよびきわめて容易に行うことができる。

このハントルを回せば,特殊ローラ型 PIV 無段変速 装置において,1:5の範囲で変速し,さらにハンドル軸 に取付けられたカムにより送りの高速列,中速列,低速 列切換を行うものである。



第10図右端の4個の電磁バルブは、右端よりカムにより作動する高速列、中速列、低速列および早送り用のものである。

(5) 早送り操作

送りの無段変速装置に入る手前に早送り用油圧クラッ チを備えており、ニー前面のレバーにより左右前後上下 に早送りをかけることができる。

またサッドル前面のモノレバーによつても左右早送り をかけることができる。これらの操作はいずれもマイク ロスイッチを介して行われるのできわめて軽快である。

(6) 送りの方向変換

左右,前後,上下送りの方向変換はすべてニー前面内 部の電磁クラッチにより行われる。すなわち送り方向変 換部には回転方向反対の1組の電磁クラッチをもつてお り、レバーによりマイクロスイッチを押して行われるの

# 日 立 強 力 型 No. 3 堅, No. 4 横 フ ラ イ ス 盤

第14図 No.3 竪フライス盤の精度

第15図 No. 4 横フライス盤の精度

	事項	測定方法	測定方法示図	測 定 值 ·	検査事項	測定フ	方法	測定方法	示図	测定值
主軸の	の振れ	テストインジケ ータを主軸外径 に当てて,主軸 回転中の読みの 最大差を測定値		0.01	主軸の振れ	テストイ: ータを主 に当てて, 一 最大差を とする。	ンジケ 軸 外径 売みの 則 定 値		6	0.005
主軸が振れ	帯面の	とする。 主軸端のの外周 のテスター 転したかでのための でのを ですが でのを ですが での を たかが での を たかが での を たっ 主 み の たっ を 中 差 に か の で の で の で の で の で の で の で の で の で の		0.015	主軸端面の振れ	主にンて中差つン軸側様読大値 軸近ジてのをぎジににのみきと 面テー主みめテーしし定最方る	のスタ軸のるスタててを大を、「「外トを回最。トを反,行差測」「周イ当転大」イ主対同いの定」	-	)	0.01
主軸に				ロ元で 0.005	王軸穴の振れ	主軸穴にテスト バーをはめ,そ の口元および先 端にテストイン ジケータを当て て,主軸回転中 の読みの最大差 を測定値とする			ロ元で 0.01 300の位置で 0.02	
て, 主軸回 の読みの最 を測定値と	て, 王軸回転中 の読みの最大差 を測定値とする。		300の位置で 0.02	テーブル上面と主軸中	テーブル 動きの中 き主軸穴	を左右 央に置 にテス				
テー	テーブルを左右 および前後置動 きの上面でした。 を立てて、 定置した(たと えトインジケー タンジケー		300について 0.005	心療との平行度	トーマル テーズティン トーズ トーズ トーズ トーズ アーズ アーズ アーズ アーズ アーズ アーズ アーズ アーズ アーズ ア	は上トをび,ケ差る, 置ンの端スタ測			300について 0.02	
	1. タをこれに当て てひざをコラム スベリ面の下端 前後 に近い位置に固		ŝ	第1表 (No. 3	主 軸 堅フラ	の 温	度上	昇		
角度	前後	に近い位置に固く締めた場合と		A statistical statistical statistics					1	
角度	前後 方向	に近い位置に固 く締めた場合と その位置より測 定距離だけ上に			時間	温	度	測	定	- (°C)
角度	前後 方向	に近い位置に固 く締めた場合と その位置より測 定距離だけ上に 移動させて固く 締めた場合とく		300について 0.02	時 間 時 · 分	温 室 温	度	測主軸上	定 主モータ	- (℃) 送りモータ
角度	前後 方向	に近い位置に固 く締めた場合と測 定距離だけ上に 移動させて固く おめた場合とイ ンジケータの差 の差を測定値		300について 0.02	時 間 時 · 分 開 始	温 室 温 27.0	度 主軸下 24.0	測 主軸上 24.0	定 主モータ 28.0	- (°C) 送りモータ 27.0
角度	前後方向	に近い位置にと して に した 場合と した した した した した した した した した した した した した		300について 0.02	時 間 時 · 分 開 始 0.15	温 室 温 27.0 27.0	度 主軸下 24.0 33.0	測 主軸上 24.0 32.0	定 主モータ 28.0 34.0	- (°C) 送りモータ 27.0 35.0
角度 テブル	前後 方向 左右 方向	に近めた場合) に近めた場合) に が が が が た る に て た る に る に て る に る に る に る に る に る に る に る		300について 0.02	時 間 時 · 分 開 始 0.15 0.30	温 室 温 27.0 27.0 27.0	度 主軸下 24.0 33.0 38.0	測 主軸上 24.0 32.0 37.0	定 主モータ 28.0 34.0 38.0	- (°C) 送りモータ 27.0 35.0 38.0
角度テプト	前後 方向 左右 方向	に位場合測に にのたました にのたました にのたました に に な 総 の 定 動 数 お た な た る た 、 が の た む た ま た て 合 た 、 の の 距 む た る た ろ た ろ た ろ 、 の の む た で た る た ろ た ろ た の の 定 む た る た ろ た ろ た の の ま た て 合 た ろ 、 の の む た て 合 た ろ た ろ た の の む た て 合 た ろ 、 の の す で の む た て 合 た ろ 、 の の す で の の す こ た て る た ろ 、 の の で か た る た る た う の 測 に く に く た ろ 、 の の で の す の の す っ の の す こ の た て う の の 定 ら た イ 、 う の の 定 ら た イ 、 の の た て う の の 定 た イ 、 の の た て う の の た て う の の た る た う の の 定 た イ 、 の の た う の の た て う の の た ち た う の の 定 た う の の た う た う の の た う た う の た ろ た う た ろ た ろ た う た ろ た う の た う た う の た う た う う の た う う の た う の た う の た う の た う の た う う の た う た う の う た う の た う う の た う た う の た う た う の た う た う ろ の た う た う の た う た う の ち つ た う た う た う た う た う ろ の う の う た う た う た う た う う の ち つ た う た う の う た う の う の う つ う う の う つ ち つ う の う の う の う の う う の う の う の う の う の う の う の う の う の う の う の う の う の う の う の う の う の う う の う の う の う の う の う ろ の う の う つ つ つ つ う の つ つ つ つ つ つ つ つ つ つ つ つ つ		300について 0.02 300について	時 間 時 · 分 開 始 0.15 0.30 0.45	温 室 温 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0	度 主軸下 24.0 33.0 38.0 40.0	測 主軸上 24.0 32.0 37.0 39.0	定 主モータ 28.0 34.0 38.0 38.5	- (°C) 送りモータ 27.0 35.0 38.0 40.0
角テプ上と軸ール面主中	前 後 方 向 左 右 向	に位場した に した した した した した した した した した した した した した		300について 0.02 300について 0.01	時 間 時 · 分 開 始 0.15 0.30 0.45 1.00	温 室 温 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0	度 主軸下 24.0 33.0 38.0 40.0 42.0	測 主軸上 24.0 32.0 37.0 39.0 40.0	定 主モータ 28.0 34.0 38.0 38.5 38.5	- (°C) 送りモータ 27.0 35.0 38.0 40.0 41.0
角テプ上と軸心と	前後 方向 左右 方	にはないために、「「「」」」」」 には、このでは、「」」」 には、このでは、「」」」 にたるし、「」」」 に、したし、「」」」 に、したし、「」」」 に、し、し、「」」」 に、し、し、「」」」 に、し、し、し、し、し、し、し、し、し、し、し、し、し、し、し、し、し、し、し		300について 0.02 300について 0.01	時 間 時 · 分 開 始 0.15 0.30 0.45 1.00 1.15	温 室 温 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0	度 主軸下 24.0 33.0 38.0 40.0 42.0 43.5	測 主軸上 24.0 32.0 37.0 39.0 40.0 43.0	定 主モータ 28.0 34.0 38.0 38.5 38.5 39.0	(°C) 送りモータ 27.0 35.0 38.0 40.0 41.0 42.0
角テプ上と軸心と直定	前方         左方         前方           前方         右向         後向	には に に な や 定 む お む た む た む た む た む た む た む た む た る た ち た 多 の す っ を き る 。 を た る た っ を き る 。 を た る た っ を き ん る た ヶ を 多 の す っ で が の す で が む た る た ち た る た っ を う の す っ で か た る た っ ち の す っ の す っ っ を う の す こ っ た る た っ た う の う の す こ っ た る た っ た う の う の す こ っ た っ の う の す こ っ た っ の か た う っ 多 の う っ で が た う っ を う の う た っ た っ う の う た っ た っ う の う た っ た う っ か う た う っ た う っ た う っ た う て て て て て て て て て て て て て		300について 0.02 300について 0.01	時 間 時 · 分 開 始 0.15 0.30 0.45 1.00 1.15 1.30	温 室 温 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0	度 主軸下 24.0 33.0 38.0 40.0 42.0 43.5 45.0	測 主軸上 24.0 32.0 37.0 39.0 40.0 43.0 45.0	定 主モータ 28.0 34.0 38.0 38.5 38.5 38.5 39.0 39.0	(°C) 送りモータ 27.0 35.0 38.0 40.0 41.0 42.0 43.0
角テプ上と軸心と直度ール面主中線の角	前方         左方         前方           前方         1000000000000000000000000000000000000	によるななない。 によるり上面を行った。 にくそ定移締おンみと にくそ定ちにする。 にくそにするながでした。 にくそにする、 を たるり上面を たるケ差る。 ため で で の す で で で の す で で の す で の す で の す で の す で の す の す		300について 0.02 300について 0.01	時 間 時 · 分 開 始 0.15 0.30 0.45 1.00 1.15 1.30 1.45	温 室 温 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 26.5 26.5	度 主軸下 24.0 33.0 38.0 40.0 42.0 43.5 45.0 48.0	測 主軸上 24.0 32.0 37.0 39.0 40.0 43.0 45.0 48.0	定 主モータ 28.0 34.0 38.0 38.5 38.5 38.5 39.0 39.0	(°C) 送りモータ 27.0 35.0 38.0 40.0 41.0 41.0 42.0 43.0
角テプ上と軸心と直度ール面主中線の角	前方         左方         前方           近向  <	によるななない。 にくそ定移締おンみと デーンで した置いた した した した した した した した した した し		300について 0.02 300について 0.01 300について 0.01	時 間 時 · 分 開 始 0.15 0.30 0.45 1.00 1.15 1.30 1.45 2.00	温 室 温 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 26.5 26.5 26.5	度 主軸下 24.0 33.0 38.0 40.0 42.0 43.5 45.0 48.0 50.0	測 主軸上 24.0 32.0 37.0 39.0 40.0 43.0 43.0 45.0 48.0 49.0	定 主モータ 28.0 34.0 38.0 38.5 38.5 38.5 39.0 39.0 39.0 39.0	(°C) 送りモータ 27.0 35.0 38.0 40.0 41.0 41.0 41.0 43.0 43.0 43.0
角テプ上と軸心と直度ール面主中線の角	前方       左方       前方	には、「「「」」」」」 には、このでは、「」」」 に、このでは、「」」」 に、このでは、「」」」 に、このでは、「」」」 に、このでは、「」」」 に、、このでは、「」」」 に、、こので、「」」」 に、、こので、「」」」 に、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、		300について 0.02 300について 0.01 300について 0.01	時 間 時 · 分 開 始 0.15 0.30 0.45 1.00 1.15 1.30 1.45 2.00 2.15	温 室 温 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 26.5 26.5 26.5 26.5 26.5	度 主軸下 24.0 33.0 38.0 40.0 42.0 43.5 45.0 48.0 50.0 51.0	測 主軸上 24.0 32.0 37.0 39.0 40.0 43.0 43.0 43.0 43.0 45.0 48.0 49.0 50.0	定 主モータ 28.0 34.0 38.0 38.5 38.5 39.0 39.0 39.0 39.0 39.0	(°C) 送りモータ 27.0 35.0 38.0 40.0 41.0 41.0 42.0 43.0 43.0 43.0 43.0
角テプ上と軸心と直度ール面主中線の角	前方           左方           前方	に位ましたでのです。 になるのででのです。 になるのででのです。 になるのででのです。 には、そので、 にて、 にて、 にて、 にて、 にて、 にて、 にて、 にて		300について 0.02 300について 0.01 300について 0.01	時 間 時 . 分 開 始 0.15 0.30 0.45 1.00 1.15 1.30 1.45 2.00 2.15 2.30	温 室 温 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 26.5 26.5 26.5 26.5	度 主軸下 24.0 33.0 38.0 40.0 42.0 43.5 45.0 48.0 50.0 51.0	測 主軸上 24.0 32.0 37.0 39.0 40.0 43.0 43.0 45.0 48.0 49.0 50.0	定 主モータ 28.0 34.0 38.0 38.5 38.5 39.0 39.0 39.0 39.0 39.0	(°C) 送りモータ 27.0 35.0 38.0 40.0 41.0 42.0 43.0 43.0 43.0 43.0 .
角 テブ上と軸心と直度 ール面主中線の角	前方       左方       前方       その損	に伝えり上した。 になるり上した。 にくその離さたるケーを。 テーズの中になる。 テーズの中になるの定した。 たちので、 たちので、 たちので、 たちので、 たち、 たち、 たち、 たち、 たち、 たち、 たち、 たち		300について 0.02 300について 0.01 300について 0.01	時 間 時 · 分 開 始 0.15 0.30 0.45 1.00 1.15 1.30 1.45 2.00 2.15 2.30 2.45	温 室 温 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 27.0 26.5 26.5 26.5 26.5 26.0	度 主軸下 24.0 33.0 38.0 40.0 42.0 43.5 45.0 48.0 50.0 51.0	測 主軸上 24.0 32.0 37.0 39.0 40.0 43.0 43.0 45.0 48.0 49.0 50.0	定 主モーダ 28.0 34.0 38.0 38.5 38.5 39.0 39.0 39.0 39.0 39.0	(°C) 送りモータ 27.0 35.0 38.0 40.0 41.0 42.0 43.0 43.0 43.0 43.0 43.0

1135



チおよび油圧クラッチを採用した結果,送りの自動方向 変換,機動送りより早送りへの自動変換そのほかの自動 サイクルはきわめて円滑確実である。

第12図はサッドル正面図で自動サイクル用ドッグの 作用を示す。なお代表的自動サイクルの例4種を第13図 に示す。

### 〔IV〕 性 能

## (1) 操作性能

特に従来機と相違している操作性能の試運転結果は次 のようである。

テーブル送りの自動サイクルは旧来の機械的構造では 調整にはなはだ苦心するところであり, 近時油圧併用に

---- 49 -----

	(No. 4	エ 軸 横フライ	い イス盤)	皮上	<del>71</del>		弗 5 夜 (No	.3 竪 つ	回日和	、	伯貨	到力	
寺間	温	度	測	定	(°C)	実 測	電圧	電流	入力	実 測	電圧	電流	
寺・分	室温	主軸前	主軸後	主モータ	送りモータ	22	200	(A) 38.5	(KW)	41	200	(A) 29.0	
開 始	14.0	17.0	18.0	24.0	10.0	20	200	28 5	1 1	50	200	30.0	
0.15	14.5	23.0	24.0	27.0	15.0		200	20.0	1.1	79	200	21.0	
0.30	15.0	24.0	28.0	27.0	17.0		200	39.0	1.1		200	51.0	
0.45	15.5	25.0	36.0	27.0	21.0	49.5	200	39.0	1.2	99	200	31.5	
1.00	15.5	26.0	40.0	27.0	23.0	86	200	39.0	1.4	178	198	31.5	
1.15	15.5	27.0	41.0	27.5	24.0	120	200	39.0	17	234	198	31.5	
1.30	15.5	28.0	42.0	27.5	24.0	141	196	39.5	1.8	282	200	31.5	
1 45	16.0		42.0	21.0	24.0	196	196	39.5	2.1	402	200	31.5	
0.00	10.0	20.0	44.0	28.0	24.0	330	196	39.5	2.3	672	198	32.0	
2.00	16.0	30.0	45.0	28.0	24.0	474	200	39.5	2.4	948	200	32.5	
2.15			<u> </u>			573	200	39.5	2.6	1150	200	34.0	
2.30	1.5					780	200	39.8	3.2	1568	200	38.5	
2.45				and and a		()	自位) ru	om	I				1
3.00			-		Charles and								

実 測	電 圧 (V)	電 流 (A)	入力 (kW)	実 測	電 圧 (V)	電 流 (A)	入 力 (kW)
26	200	6.7	0.96	250	196	7.5	1.52
32	196	6.8	0.96	360	196	7.7	1.52
60	196	6.8	0.98	430	196	7.8	1.56
100	196	7.0	0.98	520	196	8.1	1.56
120	194	7.0	0.98	540	194	8.2	1.56
125	192	7.1	1.0	580	194	8.3	1.6
130	192	7.1	1.08	660	194	8.35	2.1
136	194	6.8	1.1	1020	194	12.5	3.32
160	196	7.3	1.16	1500	194	16.0	4.4
210	196	7.4	1.28				

60

50

入力

(kW)

1.2

1.3

1.35

1.5

1.6

1.9

1.95

2.0

2.6

3.6

5.0

8.0



第16図 主 軸 の 温 度 上 昇 (No.3竪フライス盤)



第17図 主 軸 の 温 度 上 昇 (No.4 横フライス盤) (単位) mm/min

転換する傾向が見られるが,本機は電磁クラッチと油圧 クラッチの組合せを使用した結果まつたく円滑確実な作 動を得ることができた。

1

送り速度の変換においては,送り列の変換に油圧クラ ッチの自動切換を採用したので,全範囲におよぶ無段変 速をただ1本のハンドルにより軽快に行うことができた。

(2) 静的精度

第14,15 図は No.3 堅フライス盤および No.4 横フ ライス盤の完成検査時の精度検査の一部を示すもので, 竪および横フライス盤とも主軸テーパ孔と軸端を焼入後 研削し磨粍による精度低下を防止している。

(3) 温度上昇および動力測定

第1表は No. 3 堅フライス盤における主軸下部と上部の 1,500 rpm, 2時間連続運転時の温度上昇を示し, 第2表は No. 4 横フライス盤の主軸前部と後部の温度

日立強力型 No. 3 堅, No. 4 横 フライス盤

消費動力表 (No.3 竪フライス盤) 第5表 主軸回 転 数 主モータ 送りモータ 被削材 切込 送り 電流 | 入力 (A) (kW) 電 圧 (V) 電流 入力 mm/ (A) (kW)(rpm) (mm)min) 170 44.5 1.2 7 S 55C 200 11.4 5.0 2101.36 S 55C 5.5 170 7 250200 48 13.0 1.6 S55C 7 170360 200 16.0 6.5 55 1.2 170 8 210 S55C 200 49 12.6 5.7 1.28 S 55C 14.5 5.8 8 170 250 200 52 S55C 17.5 6.2 1.64 170 8 360 200 64 1.8 S 55C 6.7 170 5 435 200 50 14.0 S 55C 2.2 170 5 520 200 60 16.0 7.0 2.4 170 S 55C 18.0 5 540 8.0 200 61 S 55C 2.6 170 580 18.6 8.5 5 200 65

上昇を示す。第16,17 図は No.3 堅フライス盤の主軸 下部軸受部と No.4 横フライス盤の主軸前部軸受部の 温度上昇を示すものである。

第3表は No. 3 堅フライス盤の主軸回転数と主電動 機入力の関係を示めし,第4表は同機の送り速度と送り 電動機入力との関係を示すものである。この送りの全範 囲無段変速には高,中,低速の自動切換時期調整には相 当の時間を要しまた油圧クラッチ板の高速列における摩 擦熱による入力急増防止のためクラッチ板の材質などに 改良を加えた。

64	C ==	》 那 新 十 丰
144	0 78	旧省助月衣
21	0 22	III F JJJJ

主軸回 転数 (rpm)	切込 (mm)	送り (mm/ min)	被削材	主モータ			送りモータ		
				電 圧 (V)	電流 (A)	入力 (kW)	電 流 (A)	入力 (kW)	
320	3	340	S 55 C	196	58	12.8	6.4	1.68	
320	4	340	S 55C	196	72	17.6	7.0	1.92	
320	5	340	S 55C	196	75	19.6	7.5	1.94	
320	2	670	S55C	196	62	14.2	10.0	2.86	
320	3	670	S 55C	196	78	20.0	11.0	3.24	
320	2	1060	S 55 C	196	66	18.0	24.0	4.8	
320	1	1400	S 55C	196	64	14.4	26.0	8.0	
450	7	340	S 55C	198	80	21.2	7.5	1.8	
450	2	1060	S55C	198	78	20.4	15.6	5.12	

直径,被切削材はS55C,切削幅110mmである。 これらの高速重切削は旧来機にてはビリのため不可能 であつたものである。

### 〔V〕 結

以上述べたように本機は超硬工具による能率の良い高 速重切削を行うとともに,電気と油圧を併用した主軸速 度変換と送り速度の無段変換,または電磁クラッチを使 用した送り方向変換を採用してその操作性の飛躍的向上 を図ることができた。

1137

(4) 切削能力

第5表は No. 3 堅フライス盤における切削試験結果 の一部を示すもので,カッタは8inフルバックカッタ, 被切削材はS55C,切削幅150mmである。

第6表は No. 4 横フライス盤における切削試験結果 の一部で,カッタは超硬植双プレーンカッタ,100 mm

しかし最近に至り孔あきテープ式数値制御によるジェ ット機翼のフライス加工がギッデング アンド ルイス社 などにより実現され電子的自動制御は身近に迫つてい る。

われわれはこれらの情勢をにらみ合せながら今回完成 した本機にさらに幾多の改良を加えてより良きものへの 完成に努力していくものである。

メメメメメメメ 特許の紹介 メメメメ

実用新案第455597号



言

### 遠心分離機カバー

この考案は、カバー1の内周面に環状突条2を設け、 この上に仕切板3をおき、上カバー5の円筒状周縁部6 をカバー1に嵌合して、周縁部6の下端を仕切板3の上 におき、カバー1と上カバー5とをネジ7をもつて締付 けたものであり、使用時はカバーは一体となつて取扱い に便利であり、またカバーを清掃するような場合には、 ネジ7をはずすことにより、上カバー5、仕切板3の順に カバー1より分解されるから、内部特にカバー1より軽 重液が外部へ流出する部分のような、屈曲部分も容易に 清掃できて、小型の遠心分離機にきわめて便利である。 (田中)



----- 51 -----



蓄 放 式 X 線 装 置

この発明は蓄放式X線装置において蓄電器の充電を自動的に行い,操作の簡易化と充電時間の短縮をはかつた ものである。

この発明の要部は高圧変圧器3の二次巻線の一部に整 流管7を通じて接続された蓄電器6と,その両端に分圧 抵抗17を介して接続された放電管16および継電器18の直 列回路から成つており,充電に際しては電圧調整器2の 二次電圧を一定にし,分圧抵抗17のタップを希望する充 電電圧の目盛に合せて押ボタン20を押すと,線輪19の励 磁により電磁開閉器19aが閉じ,整流管4を通じてX線 管5と並列に接続された蓄電器1が充電される。充電開 始とともに高圧変圧器二次電圧は一旦低下し,充電が進 むにつれて二次電圧も上昇していくから,二次巻線の一 部に接続された蓄電器6は蓄電器1と並行して充電さ れ,所定の電圧に達したとき放電管16が放電し,継電器 18が働いて接点 18b を開き,電磁開閉器 19a を開放して 充電回路を切る。すなわち第2図曲線Aで示すように一 定電圧Eをめざして蓄電器1を充電し,その途中希望す る電圧に達したとき自動的に充電を止めるもので,分圧 抵抗17のタップの位置を変えれば,充電停止までの時間 tが変化し,これに応じて充電電圧 E'が変化する。

高圧変圧器一次側に設けた電圧調整器で充電電圧を調整し,充電電流が零附近まで減少したとき充電回路を切る従来の方法では第2図曲線Bに見られるように最終充電電圧に達するまでにかなりの長時間を要するが,この装置によると充電時間も比較的短くてすむ。

なお21,22,23をもつて示された回路は放電管16の放 電開始電圧のバラッキを補正するバイアス回路である。 (坂本)







第 2 図



---- 52 -----