

鋭く尖らせた探針をプローブとして試料表面の原子を観察するSTM(走査トンネル顕微鏡)と,STMから派生した SPM(走査プローブ顕微鏡)は,極微細化が進展するナノ デバイスにおいて必須な評価技術と再認識されつつある。 表面の原子をSTMで視ると,それぞれの物理現象に由来し てさまざまな様相を示す。シリコン原子1個は,丸い電子雲 として観察される。シリコン表面ですばやく拡散するガリウ ム原子は,棒状の突起として見える。水素原子でシリコン 原子の結合を終端した表面では,STMの探針により,水素 原子を一つずつ取り除くことができ,電子の理想的な一次 元状態を構成でき,その構造緩和を視ることができる。

SPMを用いたレジストパターニング手法において,加工 性や加工領域などの課題を解決する幾つかの技術開発を 行い,汎用的な走査プロープ微細加工法を開発して,極微 細電極パターンにより分子レベルの導電性を調べた。また, 導電性探針を用いた走査ケルピンプローブ顕微鏡により, 薄膜の膜厚,誘電体薄膜のリーク電流,有機半導体薄膜 基板界面の電荷などをマッピングできる複合プロープを開 発して,デバイス特性評価に活用している。 橋詰 富博 1994年日立製作所入社 基礎研究所 健康・計測ラボ 所属 現在,プローブ顕微鏡によるナノデバ イス評価に従事 工学博士 応用物理学会会員,日本物理学会会員



平家 誠嗣 1993年日立製作所入社 基礎研究所 健康・計測ラボ 所属 現在,走査プローブ顕微鏡によるナノ デバイス評価に従事 工学博士 応用物理学会会員



1 はじめに

走査トンネル顕微鏡(Scanning Tunneling Microscopy: STM)¹⁾⁻³⁾は,非常に鋭く尖(とが)らせた探針を試料表 面から1 nmほどの距離に保持して,試料表面の凹凸を 原子レベルの空間分解能で観察する顕微鏡で,半導体や 金属の表面原子を個々に観察できる特徴により,最近, 特に普及している顕微鏡である。STMは,Binnig(ビニッ ヒ)とRohrer(ローラー)により1982年に発明され,合金 (CalrSn₄)表面と金表面のトポグラフ(凹凸像)が発表され ていたが¹⁾,1983年にシリコン表面の再構成表面構造 (7 × 7構造)が観察されたことにより,STMの最大の特徴 である原子分解能が達成された²⁾。また,STMの探針に より原子を一つずつ動かしたり表面から取り除いたりす ることができる(原子操作)。

一般には,顕微鏡の空間分解能は用いている物理媒体

の波長で決まるという原理が成り立つ。例えば,光学顕 微鏡では光の波長により分解能の限界が決まり,また, 電子顕微鏡では電子の波長が電子の持つエネルギーに依 存して短くなる原理を利用して,電子のエネルギーを増 すことにより,高い分解能を得ている。ところが,対物 レンズの代わりに波長よりもずっと小さな絞り(アパー チャ)を用いて,その絞りから染み出す(漏れ出す)物に より試料表面の情報を得る(近接場顕微鏡)と, 絞りの口 径を小さくすればするほど,原理的に分解能が改善され る。STMでは,探針先端の数個の原子が絞りとなり,そ こから電子が染み出すことにより,高分解能が実現され ている。このように,STMを代表として,電子,原子間 力,光などの物理媒体が染み出す探針(プローブ)を試料 表面で高精度に走査して,試料表面の物理情報を高い空 間分解能で画像化する顕微鏡を総称して走査プローブ顕 微鏡(Scanning Probe Microscopy: SPM)と呼んでいる³⁾。

一方,有機発光デバイス,有機太陽電池,有機トラン ジスタなどの,有機材料を用いた機能素子による有機ナ ノデバイスが最近再注目を浴びている。有機デバイスへ の期待は,有機材料の持つ多様性と自由度に起因した革 新的な特性を持つ材料が生み出される可能性にあると考 えられる。現在よりもさらに軽くて薄い有機発光シート を用いた全天井型照明や,大面積で安価な壁紙表示など, 有機材料に特有な,フレキシブルで環境に配慮した,し かも高機能なデバイスが期待されている。さらに, Feynman(ファインマン)が1960年に指摘していた原子レ ベルのメモリや,単独の分子を基本としたエレクトロニ クスも,将来,飛躍的な発展の可能性を持っている⁴⁾。

こうした状況の中,石橋らは,SPMを用いたレジスト パターニング手法において,加工性や加工領域などの課 題を解決する幾つかの技術開発を行い,汎用的なSP (ScanningProbe:走査プローブ)微細加工法を開発した⁵⁾⁻⁸⁾。 すなわち,照射線量制御や光リソグラフィーとの組み合 わせ技術などにより,SP微細加工法が持つナノスケール 加工能力に加えて,パターンの均一性や制御性の向上, 加工領域の大幅な拡大が可能となったのである。SP微細 加工法では,近接したパターンでの照射線量の干渉であ る,いわゆる近接効果の影響をほとんど無視できること, 大気下動作が可能であること,取り扱いの簡便性,低コ ストなどの有利な点もあり,ナノテクノロジー研究の推 進に有効な装置であると考えている。SP微細加工法を応 用して2端子/4端子極微細電極の調整,および,高分子ナ ノワイヤの電気伝導度評価が可能となった。

また,高分子や分子結晶と電極や酸化膜との相互作用 は,OTFT(Organic Thin-film Transistors:有機薄膜トラ ンジスタ)の特性に関して重要な役割を担っていて,こ れらの界面を評価・制御して高性能なTFTを開発できる と期待されている。有機トランジスタの実用化に向けて 解決すべき重要な課題としては,電極金属 半導体間の 電荷注入障壁による移動度の低下,および,ゲート絶縁 膜 半導体界面の電荷トラップによる電圧しきい値のシ フトの2点が挙げられる。電荷注入障壁は,ボトムコンタ クト型のOTFTに対して走査ケルビンプロープ顕微鏡を 用いることにより,電位分布として評価することが可能 である。この方法は動作中の電子デバイス評価に対して 非常に有力な手法として注目されており,有機デバイス における接触抵抗などの評価に活用できる。

ここでは,STMで視(み)た原子の例,原子操作例を挙 げ,SP微細加工法の特徴,最近の研究として,走査ケル ビンプローブ顕微鏡によるOTFTにおける界面の評価に ついて述べる。

2 止まっている原子と動いている原子のSTM像

STMでは,金属の探針を試料表面から1 nm程度の距離に近づけ,両者の間に電圧差を与えてトンネル電流を計測する。トンネル電流は探針 試料間の距離変化に非常に敏感であるので,探針を試料表面に沿って走査しながらこの敏感な電流変化を測定することにより,原子レベルの空間分解能を有する顕微鏡となる。試料の面内の分解能は0.1 nm程度で,凹凸方向の分解能も0.001 nm程度ときわめて高い(図1参照)。

STM像が表面の原子の凹凸をイメージングしているのではないということはよく理解されている。実際には,



図1 STM(走査トンネル顕微鏡)の原理 探針 試料間にバイアス電圧を印加して流れるトンネル電流を一定に保 ちながら探針をラスター走査することにより,試料表面の電子状態をマッ ピングする。



図2 シリコン原子のSTM像

シリコン原子が規則的に配列したシリコン(111)表面のSTM像では, 個々の固定されたシリコン原子がテニスボールのように丸く見える。これ は,このシリコン原子の電子(電子の雲)が球状の対象性を持つS電子で 特徴づけられるためである。



図3 水素終端シリコン表面とガリウム原子のSTM像

シリコン(100)表面ではシリコン原子1個に対して2個の結合が切れ ている(ダングリングボンド)(a)のでエネルギー的に不安定で,2個の シリコン原子が結合したダイマーを形成して安定化する(b)。さらに,水 素原子を吸着すると,残ったダングリングボンドと結合して水素終端され たダイマーを形成する(c)。この表面に100 K程度の低温でガリウム原 子を吸着すると,シリコン原子列とダイハイドライド欠陥により囲まれた 溝(d)にガリウム原子が閉じ込められ,一方向に動きながら棒状のガリ ウム・パー構造としてSTM観察される(e)。 表面の原子に起因する電子状態(電子の密度)の空間分布 をマッピングしている。電子の分布は物理的には電子の 存在確率分布で表され,電子が雲のように分布している と考えることができる(図2参照)。また,STMでは,試 料バイアス電圧を変えることにより,電子状態を視る条 件と空の電子状態を視る条件が選択できる。

視ている原子が動いている場合には,電子の空間分布 の時間平均を考慮する必要がある。すなわち,STMの制 御回路の時定数と比べて,電子の電子状態密度や凹凸が 時間的に変化する系を観察すると,STM像はその時間平 均を表すようになる。

シリコン(100)表面は,理想的にはシリコン結晶を結 晶面(100)の方向に切った構造をしているが,実際には 切断されたシリコンの結合(ダングリングボンド)が存在 するため表面構造が変化して,表面のシリコン原子2個が 結合したダイマーを形成して,できるだけエネルギー的 に安定な構造になっている[図3(a)(b)参照]。水素分 子を加熱したタングステンフィラメントで処理すると水 素原子を生成できるが,この水素原子を吸着することに より,シリコンダイマーの残ったダングリングボンドに 水素原子が結合した水素終端シリコン表面ができる [図3(c)(d)参照]。

この水素終端シリコン(100)表面にガリウム原子を極 微量蒸着した後に得られるSTM像が図3(e)である。この とき,基板温度は約100 K(-173)に冷却している。 同図(e)では,ガリウム原子は見られず,代わって棒状 構造(以下,ガリウム・バー構造と言う。)が観察される。 このSTM像を見る限り,表面上に複数のガリウム原子が 並んで鎖構造を作ったと考えるのが妥当だろう。しかし, 以下に述べるように,同図(e)に見られる棒状構造は,一 つのガリウム原子が一方向に制限されたポテンシャル井 戸の中に閉じ込められ,その中で動き回っている様子を とらえたSTM像であることがわかった。

これらのガリウム・バー構造は,常にシリコン原子列 (実はシリコンダイマー列)に平行に形成され,かつ,二 つの原子列間の谷に位置している(同図(d)参照)。長さ は2 nmから10 nmまでのバリエーションがあり,その高 さは長さに依存し,長くなるほど低く見えるが,平均は 約0.3 nmである。一つのガリウム・バー構造を連続的に 測定すると,あるSTM像ではガリウム・バー構造が消え たり,またある像では一部分が消滅していたり,多彩な STM像が得られた。そして注意深くこの構造を観察する と,時には表面の原子列間の谷から谷へホップするよう な奇妙なSTM像も得られた。

ガリウム・バー構造は,STM探針に電圧パルスを印加 すると消すこともでき,実は,同図(d)は同図(e)のガリ ウム・バー構造を消し去った後に観察されたSTM像であ る。このSTM像に示されているように,ガリウム・バー 構造は,ダイハイドライドと呼ばれる表面欠陥が同じ, または,隣のシリコン原子列に存在するときに観察され, また,ガリウム・バー構造の長さはダイハイドライド欠 陥の距離で決まっていることがわかった。さらに,大型 計算機による計算機シミュレーションにより,1個のガ リウム原子がこの表面で吸着する位置,隣のダイマー位 置や隣の原子列に移動するときに必要なエネルギー,ダ イハイドライド欠陥を乗り越えるのに必要なエネルギー などを見積もり,この温度でのガリウム原子の動きと STM像解釈が矛盾なく説明できることがわかった⁹⁾。

3 原子操作によるダングリングボンド細線

STMの探針直下の原子は,1個の原子で1nA程度の電流(10⁶ A/cm²程度の電流密度)に,また,1~2 V/nm程度の電界(電子が電界放出する電界の数分の1程度)にさらされている。そのため,通常のSTM観察時の電圧電流条件を数倍程度にすることにより,試料表面や探針先端の原子が引き剥(は)がされたり移動したりしてしまう(原子操作)¹⁰。

実際には,原子スケールの構造物を制御性よく作るためには,非常に繊細な探針さばきが必要とされる。水素

終端シリコン(100)表面の水素原子を原子操作により1列 引き抜いた結果,1原子幅の人工ダングリングボンド細線 が形成できた[図4(a)参照]。このとき試料は100 K程度 に冷却され,試料バイアス電圧Vs=+2.8 Vを試料 探針 間に印加して,トンネル電流(It)を900 pAで固定して, 以下の手順で探針を移動させることにより1原子幅のダン グリングボンド細線を作成した。

まず,水素を引き抜きたい場所を十分拡大して表面を STMで観察する。そして,どの場所からどの場所まで水 素を引き抜くか,STM像上の2点を指定する。電流およ び電圧値を設定した状態で,トンネル電流を一定に維持 するためのフィードバックを切り,探針が指定した経路 上を通るように,5 nm/s程度の速度で表面に並行に移動



図4 原子操作で形成したダングリングボンド細線

水素終端したシリコン(100)表面において,STMの探針を用いて水素 原子を1列引き剥がして,ダングリングボンド細線を形成した(a)。この ようなダングリングボンドは理想的に1列の構造をしているが,STMで電 子状態を視ると1個おきのダングリングボンドに電子が詰まっていて,逆 に,空の電子状態は電子が詰まっていないダングリングボンド位置でピー クを持っている(b)。

させる。このとき,あらかじめ測定した熱ドリフト量を 計算に入れ,試料・探針間隔を必ず一定値に保つように調 整しながら探針を移動させる。

この手順の特徴は,探針を移動させているときにフィー ドバックを切るという点である。探針直下の水素原子が 抜けてダングリングボンドが生ずると,フィードバック をかけたままではトンネル電流を一定に制御するため, 探針は,ダングリングボンドの高さ分だけ試料面から離 れてしまう。そしてその隣の水素原子には十分な電流お よび電圧値が印加できず,水素原子が引き抜けないこと になる。

図4(a)のSTM像で,まゆ状のシリコンダイマーやダイ マー列が明瞭(りょう)に観察されている。白く表示され ている領域は,表面の電子状態が大きな部分に相当し, この図ではダングリングボンドに対応している。図中の 矢印は,ダイマー列の中心線を示す。ダイマー列中のダ ングリングボンドの位置に着目すると,この図の場合に はダイマー列の左側に1列配列したダングリングボンド細 線が形成されていることがわかる。この図では15個のダ ングリングボンドが並んでいるはずであるのに,八つの ピークしか見えていない。

図4(b)は同様に形成したダングリングボンド細線の断 面図を示している。このダングリングボンド細線は13個 のダングリングボンドから形成されていて,13個のピー クが観察されることが予想できるが,実際には電子の ピークは七つしか観測されない。バイアス電圧を変えて空 の電子状態を視ると,電子のピークの間のダングリング ボンドの位置に六つのピークが観察できる。この断面図 から,ダングリングボンド細線では電荷の再分布が起き ていることがわかる。実は,このようなダングリングボ ンド細線は,理想的には,ダングリングボンド1個に電 子1個が配置した一次元金属構造と見なすことができ, 電子とフォノンの相互作用により格子が歪(ひず)み,金 属 半導体転移を起こしてエネルギー緩和が行われる。 すなわち,Peierls(パイエルス)により一般的に説明され た一次元金属に関する物理現象そのものがSTMで観察されているのである。

4 SP微細加工法によるレジストパターン

SP微細加工法の原理を図5に,本体部の外観を図6に示 す。SP微細加工法では,レジスト膜を通過する電流を用 いてレジストパターンを形成する。この電流は,導電性 探針から電界により放出する電子によると考えられ,一 定の電圧を印加するだけでは,探針の先端形状の変化や レジストの膜厚や特性の不均一さに起因して照射線量が 一定にならないため,パソコンによって照射線量をフィー ドバック制御することにより均一性・再現性の高いパ ターン形成が可能となった(図5参照)⁵⁾。

使用しているレジストは,ベース樹脂と感光剤を混合 したタイプの電子線描画装置用ネガレジストである。こ のタイプのレジストでは,通常は,光や電子線の照射を 受けた感光剤が,アルカリに可溶性のベース樹脂と反応 して,ベース樹脂を不溶化することによりネガレジスト として機能する。一方,SP微細加工装置の場合,典型的 には50 nmのレジスト膜に50 V程度の電圧を印加してい る。このとき電界が集中している探針先端から電界放射 された電子は,最初はエネルギーを持っていないが,レ



図5 SP(走査プローブ)微細加工法の原理

導電性探針と試料基板間に印加した電圧により,レジストを通過する電 流を用いてレジストパターンを形成する。このとき,パソコンによってレ ジストへの照射線量をフィードバック制御することにより,均一性・再現 性の高いパターン形成が可能となっている。



図6 SP微細加工装置本体部 装置全体は本体部を小型のテーブル型除震台に載せ、パソコンラックを 横に置いただけの構成となっていて、占有面積も小さい簡便な装置になっ ている。

ジスト中の2~3 nmの距離を移動する間に,レジスト中 の電界により,7~8 eVのエネルギーを持つようになり, ベース樹脂に散乱されるようになる。このとき,直接, ベース樹脂を架橋,高分子化して照射領域のレジストを 不溶化すると考えられる。このため,使用できるレジス トは,上述のように電子線照射によるベース樹脂の不溶 化を誘起できるタイプのもの,例えば,ノボラック系レジ ストであれば,基本的には使用可能であると考えられる。

試料基板のX,Y,Z方向の位置制御には,ピエゾ素子 のクリープ補正機構が付随したX Y Zステージを採用 している。X Y領域の走査領域は,200µm × 200µmであ る。さらに広い領域を描画するためには,フォトリソグ ラフィーとの複合方式を用いる⁷⁾。われわれは,探針の 走査方法として,ラスタースキャンとベクトルスキャン の2種類を描画パターンに応じて適宜選択している⁸⁾。

SP微細加工法を用いて調整した4端子極微細電極例を 図7に示す。この例では,良好な絶縁体であるサファイ ア基板上に7 nm厚の白金薄膜を蒸着して,その上にス ピン塗布したレジスト膜をSP微細加工法により描画して, そのレジストパターンにより4端子極微細電極を加工し た。4端子極微細電極のAFM(Atomic Force Microscope: 原子間力顕微鏡)像が図7(b)である。このとき,SP微細 加工装置のX Y領域の走査領域が200 µm×200 µmであ るため,広い領域を描画するために,フォトリソグラ フィーとの複合方式を用いている。すなわち,数mm × 数mmの大きさのコンタクトパッド(電気特性測定端子 接続用:同図には示されていない。),および,コンタク トパッドと極微細電極との接続のための50 µm幅の電極 [図7(a)]は,光リソグラフィーにより潜像パターンを形 成する。そのパターンをわずかに現像し,パターン境界 に数nm程度の段差を形成しておき,それをSP微細加工 装置のAFMモードで観察して,4端子極微細電極用レジ ストパターンのための位置合わせを行う⁷⁾。その様子が 図7(a)の中央部に模式的に示されている。

高分子ナノワイヤや高分子単体の電気特性評価を行う ためには、コーミング法などにより極微細電極上に高分 子ナノワイヤや高分子単体を配置して、それらが電極に 乗っているかどうかをAFMで確認する必要がある。その ため、調整する極微細電極の表面がきわめて平坦である ことが必須となるが、この手法で調整した極微細電極で は、電極と基板表面の凹凸が1 nm以下であることが確 認できた。この極微細電極基板は、高分子単体や高分子 ナノワイヤの導電率測定に用いられてその有効性が確認 されている¹²⁾⁻¹⁵。



図7 SP微細加工法を用いて調整した4端子極微細電極例 (a)光学顕微鏡像:光リソグラフィーによる50 µm幅の電極パター ンをわずかに現像して得られるレジストの厚さの差が観察されている。中 心部には,SP微細加工法により,描画するパターンが模式的に描かれて いる。(b)AFM像:右上には50 µm幅の電極の一部が観察されている。

5 走査ケルビンプローブ顕微鏡による界面評価

OTFTの実用化に向けて解決すべき重要な課題として, 電極 半導体間などの界面における電位降下による移動 度の低下,および,ゲート絶縁膜 半導体界面の電荷ト ラップによる電圧しきい値のシフトが挙げられる。これ らの課題に対して走査ケルビンプローブ顕微鏡(SKPM: Scanning Kelvin Probe Microscope (以下,ケルビンプローブ と言う。)を用いた界面評価法を開発している。

ケルビンプローブは,AFMをベースにして,探針と試 料表面の電位を一致させながら探針を走査することによ リ,試料表面の電位分布を可視化する手法である。試料 表面と探針に電圧が印加されている場合,両者の間には 電位差の二乗に比例したクーロン力が働く。ここで,探 針電圧に微小な交流電圧を重畳してやるとクーロン力も 変調され,その変調振幅はクーロン力の探針電圧に関す る1次微分に比例した量となる。クーロン力の変調振幅 が最小のとき,クーロン力が最小,すなわち,探針電圧 と試料表面電位が一致する。そこで,クーロン力の変調 振幅をカンチレバーの撓(たわ)みとしてロックインアン プなどにより検出し,その振幅が最小となるように探針 電圧をフィードバック制御することにより,探針の電位



図8 走査ケルビンプローブ顕微鏡の原理

試料表面と探針間に電圧を印加すると,両者間には電位差の二乗に比例 したクーロン力が働く。探針電圧(直流成分)に微小な交流電圧を重畳す るときのクーロン力の変調振幅を0にするように探針電圧を制御すると, クーロン力は最小になり探針電圧と試料表面電位が一致する。各探針位置 での探針電圧をマッピングすることにより,表面電位分布が得られる。 を試料表面電位と常に一致させることができる。各探針 位置での探針電圧をマッピングすることにより表面電位 分布が得られる(図8参照)。

ケルビンプローブには通常のレーザーダイオードおよ びフォトディテクタによるカンチレバー変位検出方式を 用いた。また,電位分布および電荷分布の測定が大気中 で可能となるように,AFMはタッピングモードにより動 作させた。制御システムは,フィードバックと電位分布 測定ケルビンプローブの二つの制御系から構成され,そ れぞれ独立に動作する。ケルビンプローブ動作は,探針 電圧を周波数で変調し,ロックインアンプにより検出さ れたクーロン力の成分の振幅がとなるように,探針電圧 を操作することにより行う。これにより,探針電圧と試 料表面電圧は常に一致し,探針電圧をモニタすることで 試料表面の電位がわかる。これらのフィードバック制御, およびロックインアンプ動作はすべてソフトウェアによ り行っている。

今回用いたOTFTは,厚さ250 nmの熱酸化膜付きのシ リコン基板上にソースおよびドレイン電極として金薄膜 をパターニングした基板に,有機半導体であるペンタセ ンを回転塗布することにより作製した。また,ゲート電 極として下地のシリコン基板を用いた。

ケルビンプローブによるOTFT評価例として,ここで は,チャンネル内にクラックを持つOTFTの測定例を紹 介する。チャンネル内に欠陥がある場合にその影響を電 位プロファイルの変化として観察できる。図9はAFM像 (上),および同時に測定された破線位置での電位プロファ イル(下)である。測定された見かけの移動度が高いOTFT と低いOTFTを評価して,それぞれ3か所を評価した。

見かけの移動度が低いOTFTでは、いずれの電位プロ ファイルにも、同図の矢印で示した個所に不連続な段差 が存在しており、急激な電位降下が生じていることがわ かる。AFM像中に矢印で示した段差個所に相当する位置 には、線状の盛り上がりや溝状の構造が見えているが、 これらはいずれも乾燥時に結晶に生じたクラックである



図9 走査ケルビンプローブ顕微鏡によるトランジスタ評価例 OTFT(有機薄膜トランジスタ)でチャネル内に欠陥がある場合,その 影響は電位プロファイルの変化として明瞭に観察できる。AFM像(上)は OTFTのチャネル部分の凹凸を示していて,同時に測定された破線位置で の電位プロファイル(下)を見ると,移動度が低いOTFT(右)において, 矢印で示した個所に不連続な段差が存在しており,急激な電圧降下が生じ ていることがわかる。

と思われる。このAFM像では盛り上がっているように観察されているが、これは急激な電圧降下に対しケルビン プローブのフィードバックが追随できず、探針試料間に 電位差が生じたためである。クラックのないOTFTの特 性と比較したところ、クラックにより移動度が半分程度 に低下していることがわかった。

6 おわりに

ここでは,走査トンネル顕微鏡(STM)を含めた走査プ ロープ顕微鏡(SPM)による研究例について述べた。

走査プローブ(SP)微細加工は,大気下で動作すること や構成が比較的単純であり,取り扱いや改造が容易であ るので,簡便に使用できる。描画可能面積はそれほど大 きくはないものの最小加工寸法は電子線露光装置とほぼ 同等であり,比較的安価であることからナノテクノロジー 基礎研究用としては利便性の高い装置であると考えてい る。走査ケルビンプローブ顕微鏡は,表面電位マッピン グにより電極 半導体界面やチャンネル内欠陥による電 位降下を評価できる。最近,有機薄膜トランジスタの半 導体 ゲート絶縁膜界面におけるトラップ電荷密度分布 の観察も始めていて,OTFT特性の不安定要因の一つが 解明できる可能性があると考えている。今後,トラップ 電荷の挙動の詳細な解析や,ゲート絶縁膜の表面処理, 雰囲気制御などによる影響の評価により,トラップサイ トおよびトラップメカニズムの解明が期待される。

最後に,共同研究に関して,東京大学大学院新領域創 成科学研究科伊藤耕三教授,および関係者の方々に深く 感謝の意を表する。

参考文献など

- G. Binnig, H. Rohrer, Ch. Gerber and E. Weibel, Appl. Phys. Lett. 40, 178 (1982), Phys. Rev. Lett. 49, 57 (1982), G. Binnig and H. Rohrer, Helvetica Physica Acta, 55, 726 (1982)
- G. Binnig , H. Rohrer, Ch. Gerber and E. Weibel, Phys. Rev. Lett. 50, 120 (1983)
- 桜井,外:表面を見る 走査トンネル顕微鏡の最近の話題 ,大槻義彦編,物理学最前線,29巻,pp.123-215,共立出版(1992)
- 4) R. Feynman, "There's Plenty of Room at the Bottom," Invited talk at the Jet PropulsionLaboratory (Feb. 1960), reprinted in J. Microelectromechanical Systems, 1, 60 (1992)
- M. Ishibashi, S. Heike, H. Kajiyama, Y. Wada, and T. Hashizume, Appl. Phys. Lett. 72, 1581 (1998)
- M. Ishibashi, N. Sugita, S. Heike, H. Kajiyama, and T. Hashizume, Jpn. J. Appl. Phys. 38, 2445 (1999)
- 7) M. Ishibashi, S. Heike, and T. Hashizume, Jpn. J. Appl. Phys. 39, 7060 (2000)
- 8) M. Ishibashi, S. Heike, and T. Hashizume, Jpn. J. Appl. Phys. 41, 4395 (2002)
- 9) T. Hitosugi, Y. Suwa, S. Matsuura, S. Heike, T. Onogi, S. Watanabe, T. Hasegawa, K. Kitazawa and T. Hashizume, Phys. Rev. Lett. 83, 4116 (1999)
- 10) D. M. Eigler and E. K. Schweizer, Nature 344, 524 (1990)
- 11) T. Hitosugi, S. Heike, T. Onogi, T. Hashizume, S. Watanabe, Z. -Q. Li, K. Ohno, Y. Kawazoe, T. Hasegawa, and K. Kitazawa, Phys. Rev. Lett. 82, 4034 (1999)
- 11) D. M. Eigler and E. K. Schweizer, Nature 344, 524 (1990)
- 12) T. Akai, T. Abe, T. Shimomura, M. Kato, M. Ishibashi, S. Heike, B.-K. Choi, T. Hashizume, and K. Ito, Jpn. J. Appl. Phys., 42, 4765 (2003)
- 13) J. P. Hill, W. Jin, A. Kosaka, T. Fukushima, H. Ichihara, T. Shimomura, K. Ito, T.Hashizume, N. Ishii, and T.Aida : Self-Assembled Hexa-peri-hexabenzocoronene Graphitic Nanotube, Science, 304, 1481 (2004)
- 14) M. Fujimori, S. Heike, Y. Terada, and T. Hashizume : Fabrication of fourprobe fine electrodes on an atomically smooth Si (100) -2x1-H surface, Nanotechnology, 15, S333 (2004)
- 15) A. Inomata, T. Shinomura, S. Heike, M. Fujimori, T. Hashizume, and K. Ito, J. Phys. Soc. Jpn. 31, 074803 (2006)